

ETRONIX

PULSE EX3GPRO FHSS 2.4GHZ RADIO SYSTEM



**INSTRUCTION MANUAL EN - PAGE 1
MANUEL D'INSTRUCTIONS FR - PAGE 12**

Contents

1. Introduction
 2. Support
 3. Safety Guidelines
 4. Transmitter Specifications
 5. Receiver Specifications
 6. Installation to Model
 7. Binding
 8. Main Screen
 9. Steering Dual Rate (ST. D/R)
 10. Menu Functions
 - 10.1. End Point Adjustment (EPA)
 - 10.2. Temperature*
 - 10.3. Channel Reverse
 - 10.4. Steering Curve
 - 10.5. Throttle Curve
 - 10.6. A.B.S
 - 10.7. Model Memory
 - 10.8. Fail Safe
 - 10.9. Multi Option Menu
 - 10.9.1. Sound
 - 10.9.2. Throttle Hold
 - 10.9.3. Channel Mix
 - 10.10. Timer
 - 10.11. Battery Type*
 - 10.12. Factory Reset
 - 10.13. Channel Adjust/Calibration
 - 10.14. Channel Monitor
 - 10.15. Speed*
- Functions marked * require the use of the optional ET1156, ET1157, ET1158 and ET1159 Telemetry accessories.
11. FCC Statement

1. Introduction

Thank you for choosing the Etronix 3 Channel 2.4GHz Frequency Hopping Spread Spectrum (FHSS) digital proportional system for use in RC cars, boats and other surface models. Please read and understand this instruction manual then retain it for future reference.

2. Support

If you encounter any problems in use, please refer to this manual in the first instance. If you cannot resolve your problem using the information provided in this manual, please contact your local distributor or get in contact with us using our website: www.etrnix-rc.com

3. Safety Guidelines

This radio system is designed for use in high quality radio-controlled models. To ensure your safety and that of other people around you, please follow these guidelines carefully.

1. Always follow local laws or regulations regarding the operation of radio-controlled models.
2. Always turn on the transmitter first, followed by the receiver. When finished, turn off the receiver first followed by the transmitter.
3. Please do not attempt to modify this product. Etronix cannot be held responsible for any damage that might occur to the product as a result of an unauthorised modification.
4. Please make sure the batteries in the transmitter and those used to power the receiver have sufficient power before using your model. Using batteries with insufficient power will reduce the range of the radio and may result in a loss of control.
5. Make sure that any servos and/or ESC are securely connected to the receiver at all times.
6. Please keep the radio system away from moisture, heat, fire and sources of electronic interference at all times.
7. Please do not make any adjustments to transmitter settings while the model is in motion. Always wait until the model is standing still before making any adjustments to the transmitter settings.
8. The low voltage warning will activate when the battery in the transmitter is below 4.4v. The LED on the transmitter will flash blue and will be accompanied by a beeping sound. Please stop using your model immediately if the low voltage warning activates to prevent loss of control.
9. Etronix will not be held liable or responsible for any damages caused by the operation of your radio-controlled model.

4. Transmitter Specifications

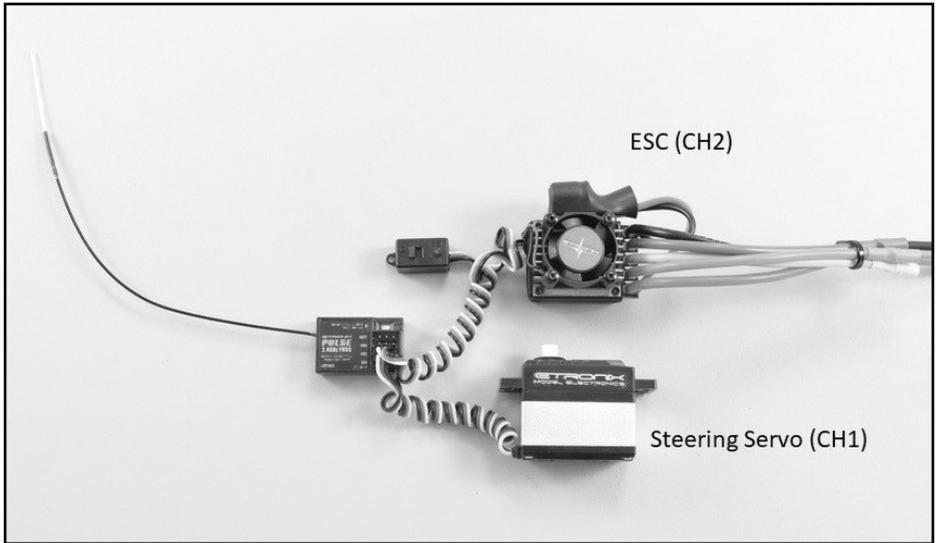
- Channels: 3
- Model Type: Car/Boat/Other Surface Models
- RF Range: 2.40 – 2.48GHz
- Bands: 208
- RF Power Output: < 20dBm
- Modulation Type: Frequency Hopping Spread Spectrum (FHSS)
- Code Type: 2-FSK
- Sensitivity: 1024
- Low Voltage Warning: Audible < 4.4v
- Steering Travel Range: 84° (42° Right, 42° Left)
- Throttle Travel Range: 40° (27° Throttle, 13° Brake)
- Charging Jack: Yes
- Input Voltage Range: 4.4v – 8.6v
- Weight: 280g
- Size: 100mm x 140mm x 200mm

5. Receiver Specifications

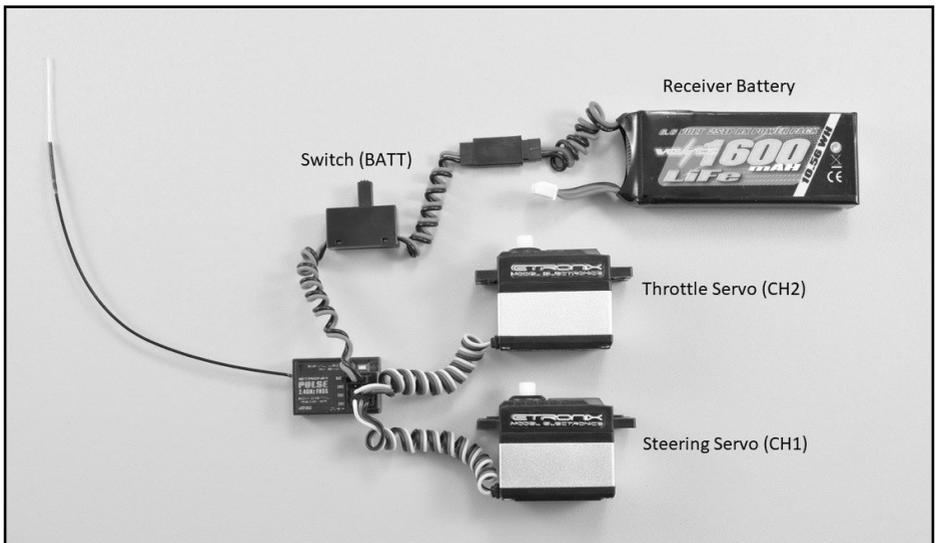
- Item: ET1153
- Channels: 3
- Model Type: Car/Boat/Other Surface Models
- RF Range: 2.40 – 2.48GHz
- Bands: 208
- RF Power Output: < 20dBm
- Modulation Type: Frequency Hopping Spread Spectrum (FHSS)
- Code Type: 2-FSK
- Input Voltage Range: 4.4v – 8.6v
- Weight: 8g
- Antenna Length: 170mm
- Size: 13mm x 20mm x 30mm
- Receiver Sensitivity: -105dBm

6. Installation To Model

Electric Models



Nitro Models

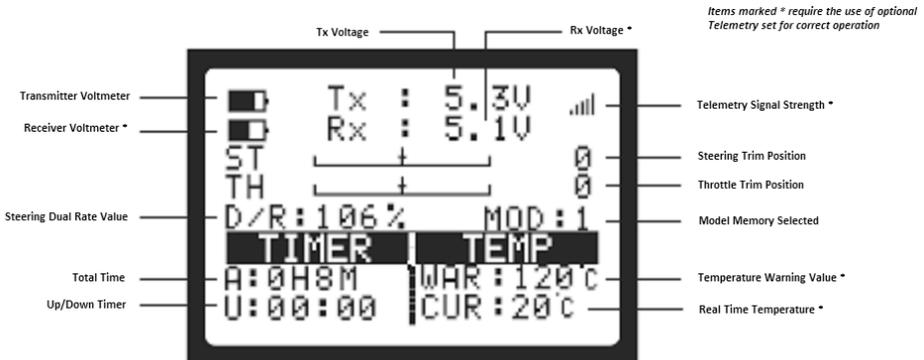


7. Binding

Transmitter/Receiver Binding

1. Turn on the transmitter while holding down the '3CH' button located on the hand grip. Release the button when the LED on the transmitter starts flashing blue and you hear a beeping noise. The transmitter is now in it's binding mode.
2. Turn on the receiver. The LED on the receiver will be flashing green slowly. Place the transmitter next to the receiver then press the 'Bind' button on the receiver until you see the green LED on the receiver flash rapidly then return to a slow flash. Release the button on the receiver.
3. Turn the transmitter off then switch it back on again; the LED on the receiver should become solid green. The binding process is now complete.

8. Main Screen



9. Steering Dual Rate (ST. D/R)

The dial marked 'ST D/R' on the transmitter controls the amount of servo travel. Turning the dial clockwise gives more travel and turning it anti-clockwise gives less travel.

10. Menu Functions

Navigating the menu:

From the Main Screen press the 'Enter' key, then use the '+' and '-' keys to select the function that you wish to use. Once selected use the 'Enter' key to access each sub menu, then use the '+' and '-' keys to reach the setting you wish to change. Use the 'Enter' key to highlight the setting, then use the '+' and '-' keys to set the value you wish to use, then use the 'Enter' key to confirm. Pressing the 'Exit' key at any point will take you one step back in the process. Repeatedly pressing the 'Exit' key will return you to the Main Screen.

10.1 End Point Adjustment (EPA)

The EPA is used to limit the servo travel to prevent it from straining and potentially failing. When adjusting steering end points, ensure the 'ST. D/R' dial on the transmitter is wound fully clockwise so the 'D/R' display on the Main Screen reads 120% before making any adjustments.

Important – incorrect Dual Rate and End Point settings can reduce the life of servos connected to your radio. If in doubt use slightly less travel.

10.2 Temperature

This feature requires use of the optional ET1156 and ET1157 Telemetry parts for correct operation.

This menu allows the setting of the maximum temperature that the thermocouple can record before an audible warning sounds, along with displaying the current temperature recorded by the thermocouple and the maximum temperature recorded since the receiver has been switched on.

10.3 Channel Reverse

This allows the direction of servo travel to be reversed to suit the model it is being installed in.

10.4 Steering Curve

This is also sometimes referred to as Exponential. If the value is set to zero then the servo operation will be completely linear in proportion to the wheel movement on the transmitter. When the value is set to a negative number then the servo will be less responsive to wheel inputs around the centre of it's travel, and more responsive at the end of it's travel. If the value is a positive number, then the servo will be more responsive to wheel inputs around the centre of it's travel, and less responsive at the end of it's travel.

Racer Tip!

This feature can be useful to help calm down a 'twitchy' car, by using a setting around -20%.

10.5 Throttle Curve

This is also sometimes referred to as Exponential. If the value is set to zero then the servo or ESC operation will be completely linear in proportion to the trigger movement on the transmitter. When the value is set to a negative number then the servo or ESC will be less responsive to trigger inputs around the centre of it's travel, and more responsive at the end of it's travel. If the value is a positive number, then the servo or ESC will be more responsive to trigger inputs around the centre of it's travel, and less responsive at the end of it's travel.

Racer Tip!

This feature can help extend runtime and reduce running temperatures without having a noticeable effect on performance by using a setting around -10%

10.6 ABS

This allows the transmitter to automatically pulse the brakes when applied, to give a cadence braking effect. This can be useful in low grip conditions to prevent the tyres from breaking traction.

Terms:

PT – Position of the throttle trigger at which ABS becomes active

WD – Distance the brake returns during a 'pulse'. This may be limited by the speed of the servo.

CY – The speed of the ABS cycle. The lower the value, the faster the cycle

DT – Time the brake takes to release during a 'pulse'. This may be limited by the speed of the servo.

10.7 Model Memory

The transmitter has 6 different memories to allow it to be used with multiple models. Each memory has an individual bind to a receiver, so please follow the binding process when creating a new profile. If you need to purchase extra receivers to use in different models, the part number is ET1153.

10.8 Fail Safe

When this is switched on the receiver will return the throttle servo or ESC to it's pre-set position in the event that there is a loss of signal between the transmitter and receiver.

To set the failsafe position, highlight the 'Set' indicator in the menu, then move the throttle trigger to the desired position and press the 'Enter' button on the transmitter. Release the throttle trigger to the neutral position and the word 'Successful' on screen will indicate the position has been stored.

We advise a setting of 50% brake for fuel powered models, and neutral for electric models.

Please note that the failsafe requires battery power to the receiver in order to operate. If the battery connection to the receiver fails, or the voltage supply to the receiver is too low then the failsafe will not operate!

10.9 Multi Option

10.9.1 Sound

This setting will mute any tones from the transmitter when set to 'off'. Please note that this will also affect any alarms or timers that are set.

10.9.2 Throttle Hold

This is also sometimes referred to as 'Idle Up' and can be useful when starting a nitro engine. When the Throttle Hold is active applying the throttle and returning the trigger to neutral will leave a partial throttle application. When the Throttle Hold value is set to 100% then this will provide a 40% throttle opening when the trigger is returned to it's neutral point. The setting is linear, so a 75% setting will achieve 30% throttle opening, a 50% setting 20% throttle opening and 25% setting 10% throttle opening. Applying the brakes and returning the throttle trigger to it's neutral position will allow the throttle opening to reset to zero. We do not advise that this setting be turned on whilst driving a model, and that it only be used to aid engine starting and warm up.

10.9.3 Channel Mix

This allows a second servo or ESC to be connected to Channel 3 of the receiver, and it will follow the movement of Channel 2. The direction of travel of the devices connected to Channels 2 and 3 can be set independently of one another in the Channel Reverse sub menu.

10.10 Timer

This can be set to either count upwards from zero or to count down to zero. When active, the timer will begin counting from the first throttle application, and an audible warning will be heard when the timer reaches the limit that has been set. The warning will sound for 10 seconds before stopping.

10.11 Battery Type

This feature requires use of the optional ET1156 and ET1159 Telemetry parts for correct operation.

LiPo – Use the JST XH wiring harness from the Telemetry set to suit your battery, connect one end to the 'Vol' port of the telemetry module and the other to your battery. The system will automatically identify whether a 2,3,4,5 or 6 Cell pack has been connected, and an audible warning will sound from the transmitter when the battery voltage drops below 3.5v per cell. Please stop use of your model at this point to prevent damage to the battery and/or ESC.

4Ni-Mh – When using this setting the transmitter will display the input voltage to the receiver. An audible warning will be heard when the supply voltage to the receiver drops below 4.4v

5Ni-Mh - When using this setting the transmitter will display the input voltage to the receiver. An audible warning will be heard when the supply voltage to the receiver drops below 5.5v

10.12 Factory Reset

This will return all settings to factory default and lose all model memories. Please be sure that you are willing to lose all previous settings before using this feature, as the settings cannot be recovered.

10.13 Channel Adjust/Calibration

Over time the accuracy of the potentiometers used in transmitters can drift. The calibration feature allows these to be reset to take that drift into account.

Once into the menu, press the 'Enter' key then follow the on-screen instructions to complete the calibration process.

10.14 Channel Monitor

This function is used to verify that the channel inputs are working correctly. You should see values of around 1500uS with the throttle trigger and steering wheel in their neutral positions, with values of around 1000uS and 2000uS with the throttle trigger and steering wheel at each end of their travel. Please note that if the Steering Dual Rate is set to less than 100% it will reduce the range of travel of the steering. If the values seen in the Channel Monitor are outside of those ranges then please carry out the Channel Adjust/Calibration function described in 9.13 to resolve.

10.15 Speed

This feature requires use of the optional ET1156 and ET1158 Telemetry parts for correct operation.



How to install.

light sensor



beam



The light sensor can be used to display wheel RPM. Mount the sensor as shown above and enter the number of spokes in the wheel under the 'Blade' setting. Both the current wheel RPM and the maximum wheel RPM since the telemetry module was powered up are visible in this display.

It's possible to calculate the car speed from the wheel RPM:

$KMH = 0.06 \times (\text{tyre diameter} \times 3.142) \times \text{wheel RPM}$

$MPH = KMh \times 0.6214$

11. FCC Statement

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device pursuant to part 15 of the FCC rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Increase the distance between the equipment and the receiver.
- Plug the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

To assure continued compliance, any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate this equipment (for example, use only shielded interface cables when connecting to computer or peripheral devices).

This equipment complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

1. This device may not cause harmful interference.
2. This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.



Etronix is an exclusive brand of CML Distribution
Saxon House, Saxon Business Park, Hanbury Road,
Bromsgrove, Worcestershire, B60 4AD England
www.etrnix-rc.com info@etrnix-rc.com

PULSE EX3GPRO

SYSTEME RADIO 2.4GHZ FHSS

MANUEL D'INSTRUCTIONS

Sommaire

1. Introduction
2. Support
3. Mesures de sécurité
4. Caractéristiques de la télécommande
5. Caractéristiques du récepteur
6. Montage du système
- 10 Liaison (BIND)
- 11 Ecran principal
- 12 Dual Rate de la direction (ST. D/R)
- 13 Fonctions dans le menu
- 13.1 Ajustement de la course des servos (EPA)
- 13.2 Température*
- 13.3 Inversion des voies
- 13.4 Courbe de la direction
- 13.5 Courbe des gaz
- 13.6 ABS
- 13.7 Modèles en mémoire
- 13.8 Fail Safe
- 13.9 Menu Multi-options
- 13.9.1 Son
- 13.9.2 Maintien des gaz
- 13.9.3 Mixage des voies
- 13.10 Chronomètre
- 13.11 Type de batterie*
- 13.12 Réinitialisation paramètres d'usine
- 13.13 Ajustement des voies / Calibration
- 13.14 Monitorer les voies
- 13.15 Capteur de vitesse*
- 14 Déclarations FCC

Les fonctions marquées d'un * nécessitent l'utilisations des accessoires optionnels de télémétrie ET1156, ET1157, ET1158 et ET1159.

1. Introduction

Merci d'avoir choisi l'Etronix 3 voies en 2.4 Ghz qui intègre la technologie FHSS (Frequency-Hopping Spread Spectrum, en français : l'étalement de spectre par saut de fréquence) ; Qui est un système proportionnel digital qui est utilisé pour les RC voitures, bateaux, et autres modèles réduits. Veuillez à bien lire, comprendre et garder ce manuel d'utilisation, en effet vous pourriez en avoir besoin dans le futur.

2. Support

Si jamais vous rencontrez un problème lors de son utilisation, référez vous d'abord à ce manuel. Dans le cas où vous ne parviendriez pas à le résoudre avec les informations fournies, veuillez prendre contact avec votre revendeur local, ou rentrez en contact avec nous par le biais de notre site web : www.etrnix-rc.com

3. Mesures de sécurité

Ce système radio est conçu pour être utilisé sur des modèles réduit haut de gamme. Afin d'assurer votre sécurité et celle de ceux autour de vous, veuillez suivre attentivement ces mesures.

1. Suivez toujours les lois et réglementations locales concernant les modèles radiocommandés.
2. Allumez toujours en premier la télécommande puis le récepteur. Inversement, afin d'éteindre le système, éteignez d'abord le récepteur puis la télécommande.
3. Ne modifiez pas ce produit. Etronix n'est responsable en aucun cas des dégâts qui pourraient être fait au produit en cas de modifications non autorisées de ce dernier.
4. Avant de vous servir du système radio, assurez-vous que les batteries de la télécommande et du récepteur aient assez d'énergie. Dans le cas où vous utiliseriez des batteries faibles, la portée serait alors réduite, ce qui peut entraîner des coupures radio.
5. Les branchements de chacun des servos et de l'ESC sur le récepteur doivent être correctement fait, et bien fixés afin d'assurer une fiabilité maximale.
6. Gardez le système radio loin de l'humidité, de la chaleur, du feu et des sources d'interférences électronique.
7. Lorsque votre modèle réduit est en mouvement, ne faites aucun réglage sur la télécommande. Attendez toujours qu'il soit à l'arrêt avant d'effectuer vos réglages.
8. Lorsque la tension de la batterie de la télécommande descend en dessous de 4.4V, l'avertissement de batterie faible se déclenche. La LED sur la télécommande va clignoter en bleu et des « beep » seront émis. Arrêtez alors immédiatement de vous servir de votre modèle réduit afin d'éviter toute perte de contrôle.
9. Etronix n'est en aucun cas responsable de tout dégât causé par la manipulation de votre modèle réduit.

4. Caractéristiques de la télécommande

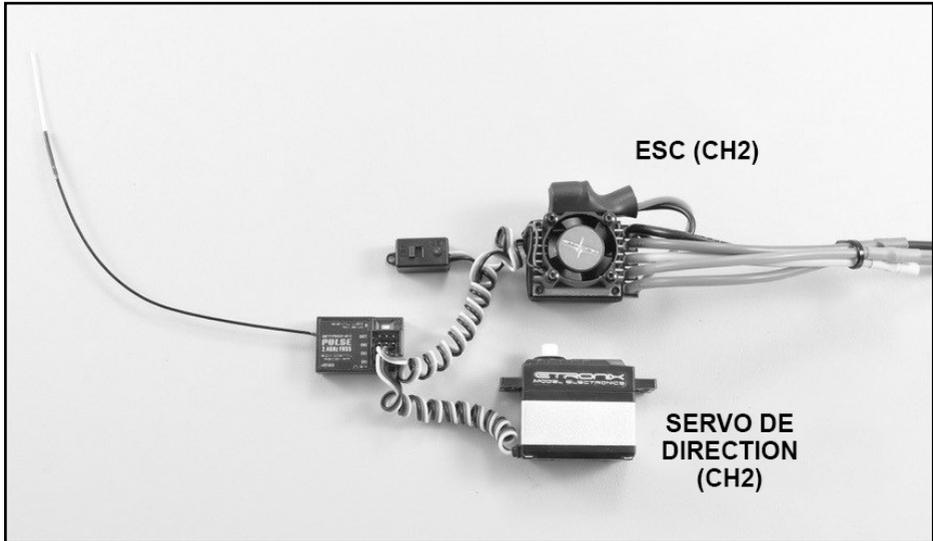
- Nombre de voies : 3
- Type de modèles : Voiture / Bateau / Autres modèle réduit roulant
- Plage des ondes : 2.40 – 2.48 GHz
- Fréquence : 208
- Puissance des ondes en sortie : < 20 dBm
- Type de modulation : FHSS (Frequency-Hopping Spread Spectrum, en français : l'étalement de spectre par saut de fréquence)
- Type de code : 2-FSK
- Sensibilité : 1024
- Avertissement de faible tension : < 4.4V
- Plage de débattement de la direction : 84° (42° à gauche et 42° à droite)
- Plage de débattement des gaz : 40° (27° pour l'accélération et 13° pour le freinage)
- Prise jack de charge : Oui
- Plage de la tension d'entrée : 8.6V à 4.4V
- Poids : 280g
- Taille : 100mm * 140 * 200mm

5. Caractéristiques du récepteur

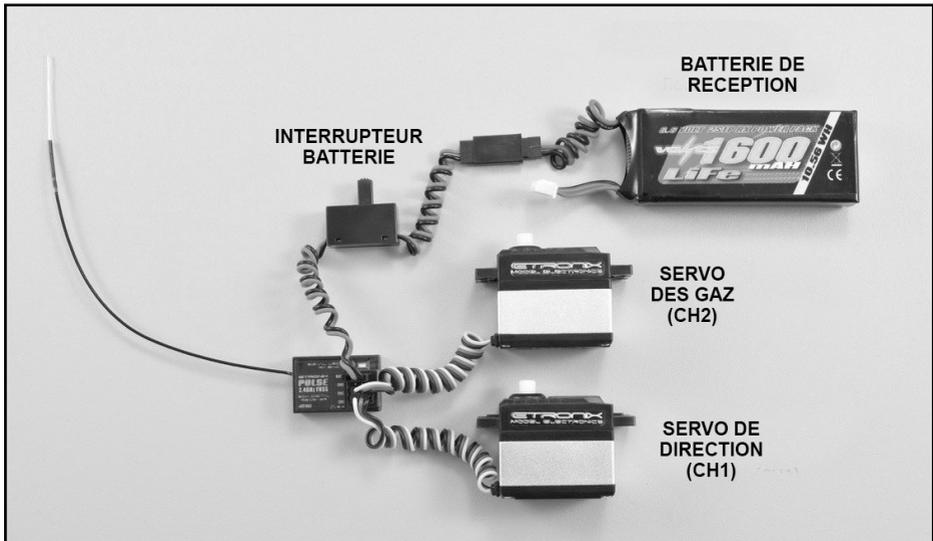
- Référence : ET1153
- Nombre de voies : 3
- Type de modèles : Voiture / Bateau / Autres modèle réduit roulant
- Plage des ondes : 2.40 – 2.48 GHz
- Fréquence : 208
- Puissance des ondes en sortie : < 20 dBm
- Type de modulation : FHSS (Frequency-Hopping Spread Spectrum, en français : l'étalement de spectre par saut de fréquence)
- Type de code : 2-FSK
- Plage de la tension d'entrée : 8.6V à 4.4V
- Poids : 8g
- Longueur de l'antenne : 170mm
- Taille : 13mm * 20mm * 30mm
- Sensibilité du récepteur : - 105 dBm

6. Montage du système

Modèles électriques



Modèles thermiques



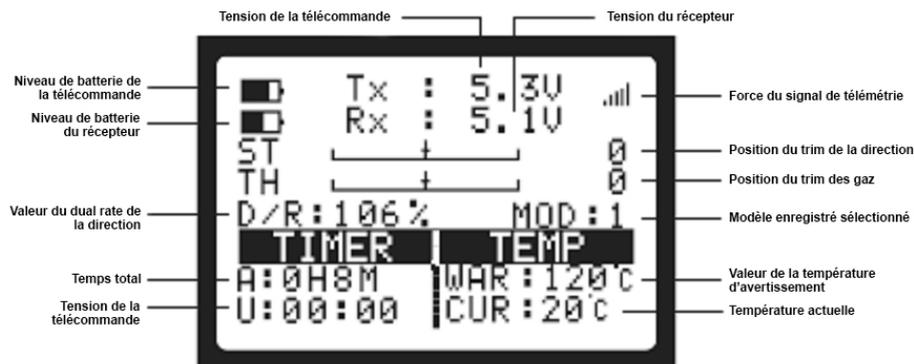
7. Liaison (BIND)

Liaison de la télécommande et du récepteur

1. Allumez la télécommande tout en restant appuyé sur le bouton de la 3ème voie qui se situe au niveau du grip de la poignée. Lorsque la LED sur la télécommande commence à clignoter en bleu et qu'un « beep » est émis, vous pouvez lâcher le bouton. La télécommande est alors en mode de liaison.
2. Allumez le récepteur. La LED dessus commence alors à clignoter lentement en vert. Placez alors la télécommande proche du récepteur puis appuyez sur le bouton « BIND » du récepteur. La LED se met à clignoter rapidement en vert. Relâchez le bouton, lorsqu'elle clignote de nouveau lentement.
3. Eteignez la télécommande, puis rallumez-la. La LED sur le récepteur doit alors rester allumer en vert. La procédure de liaison est alors terminée.

8. Ecran principal

*Les fonctions marquées d'un * nécessitent l'utilisations des accessoires optionnels de télémétrie.*



9. Dual Rate de la direction (ST D/R)

La molette marquée « ST D/R » sur la télécommande vous permet de régler le débattement du servo de direction. La tourner dans le sens des aiguilles d'une montre augmente le débattement, et la tourner dans le sens inverse des aiguilles d'une montre diminue le débattement.

10. Fonctions dans le menu

Navigation dans le menu :

Depuis l'écran principal, appuyez sur la touche « Enter », puis utilisez les touches « + » et « - » afin de sélectionner la fonction que vous souhaitez utiliser. Une fois dessus, appuyez de nouveau sur la touche « Enter » pour accéder au sous menu. Utilisez alors les touches « + » et « - » afin d'atteindre le réglage que vous souhaitez modifier. Pour modifier sa valeur, appuyez sur la touche « Enter » et utilisez les touches « + » et « - » pour choisir la valeur voulue et appuyez sur « Enter » afin de la confirmer. À tout moment vous pouvez appuyer sur la touche « Exit » pour retourner dans le menu supérieur. Donc si vous souhaitez retourner sur le menu principal, il vous suffit d'appuyer sur la touche « Exit » jusqu'à ce que vous l'atteigniez.

10.1 Ajustement de la course des servos (EPA)

L'EPA permet de limiter le débattement des servos afin qu'ils ne forcent pas (ils pourraient casser). Lorsque vous ajustez ce réglage, assurez vous que la molette du Dual Rate (ST D/R) sur la télécommande soit en butée dans le sens des aiguilles d'une montre, et donc que sur l'écran au niveau de la valeur du D/R, la valeur 120% soit affichée.

Important – Un mauvais réglage du Dual Rate et de l'EPA peut réduire la durée de vie des servos. Si jamais vous avez un doute, réglez moins de débattement.

10.2 Température

Cette fonctionnalité nécessite l'utilisation des options de télémétrie ET1156 et ET1157 afin de fonctionner.

Ce menu vous permet de régler la valeur de la température maximum que le capteur peut mesurer avant qu'un « beep » vous soit émis, et qu'un message d'avertissement soit affiché sur l'écran, avec la température mesurée en direct et la maximale enregistré (par le capteur) depuis que le système est allumé.

10.3 Inversion de voies

Cette fonctionnalité vous permet d'inverser le sens de rotation des servos dans le cas où ils ne tourneraient pas dans le bon sens.

10.4 Courbe de la direction

Cette fonction peut aussi s'appeler exponentiel. Si sa valeur est réglée sur zéro, la course du servo de direction sera alors complètement linéaire, proportionnellement au mouvement du volant de la télécommande. Lorsque la valeur est négative, le servo est moins réactif aux mouvements du volant autour du neutre, mais il sera plus réactif aux mouvements du volant en fin de débattement. Inversement, si la valeur est positive, le servo sera plus réactif aux mouvements du volant autour du neutre, mais il se sera moins réactif aux mouvements du volant en fin de débattement.

Conseil de pro !

Cette fonctionnalité est vraiment utile afin de calmer une voiture nerveuse en utilisant un réglage autour des -20%

10.5 Courbe des gaz

Cette fonction peut aussi s'appeler exponentiel. Si sa valeur est réglée sur zéro, la course du servo des gaz / de l'ESC sera alors complètement linéaire, proportionnellement au mouvement de la gâchette des gaz de la télécommande. Lorsque la valeur est négative, le servo / l'ESC est moins réactif aux mouvements de la gâchette autour du neutre, mais il sera plus réactif aux mouvements de la gâchette en fin de débattement. Inversement, si la valeur est positive, le servo / l'ESC sera plus réactif aux mouvements de la gâchette autour du neutre, mais il se sera moins réactif aux mouvements de la gâchette en fin de débattement.

Conseil de pro !

Cette fonctionnalité peut vous permettre de diminuer votre consommation d'essence / d'électricité tout en réduisant les températures de fonctionnement. Cela sans avoir d'effets notable sur la performance en utilisant une valeur autour des -10%

10.6 ABS

Cela permet à la télécommande de rythmer automatiquement les freins lorsque vous freinez, afin de donner un effet de freinage bien maîtrisé. Cette fonction est utile lorsque le grip est faible, afin d'éviter que les pneus ne glissent.

Termes :

PT – La position de la gâchette à partir de laquelle l'ABS s'active.

WD – La position à laquelle revient le servo lorsqu'il cadence le freinage. Cette fonctionnalité peut être limitée par la vitesse du servo.

CY – La vitesse du cycle de l'ABS. Plus la valeur est faible, plus le cycle est rapide.

DT – Le temps que mets le frein à relâcher la

10.7 Modèles en mémoire

La télécommande possède 6 emplacements mémoire afin que vous puissiez vous en servir avec différents modèles. Chaque profil en mémoire doit être individuellement lié (BIND) à un récepteur. Lorsque vous créez un nouveau profil, vous devez donc lier la télécommande avec le récepteur que vous allez utiliser. Si vous avez besoin d'acheter des récepteurs en plus pour les utiliser sur différents modèles, la référence du récepteur est : ET1153.

10.8 Fail Safe

Cette fonction est primordiale. Lorsque vous l'activez, si le récepteur perd le signal de la télécommande alors que vous roulez, le servo des gaz / l'ESC peut retourner dans une position pré-définie grâce au Fail Safe.

Afin de régler la position du Failsafe, allez sur la fonction « Set » dans le menu, appuyez sur « Enter » puis mettez la gâchette des gaz dans la position voulue et appuyez de nouveau sur « Enter » pour valider votre réglage. Relâchez alors la gâchette en position neutre, le message « Successful » doit alors s'afficher à l'écran afin de vous indiquer que la position a bien été enregistrée. Nous vous conseillons de régler 50% de frein pour les modèles thermique, et la position neutre pour les modèles électrique.

Veuillez noter que pour que le Failsafe fonctionne, la batterie d'alimentation doit être branchée au récepteur. Si la connexion entre le récepteur et la batterie rencontre un problème, ou si la tension d'alimentation de la batterie est trop faible, le Failsafe ne fonctionnera pas !

10.9 Menu Multi-Options

10.9.1 Son

Ce réglage vous permet de couper tous les sons émis par la télécommande lorsque qu'il est réglé sur « off ». Prenez note que ce réglage affecte aussi les alarmes et chronomètres mis en place.

10.9.2 Maintien des gaz

Cette fonction est aussi connue sous le nom de « Idle Up » et peut être utile lorsque vous démarrez un moteur thermique. Lorsque le maintien des gaz est activé, dès que la gâchette des gaz est au neutre, les gaz resteront activés. Par exemple, si la valeur de ce réglage est de 100%, lorsque la gâchette des gaz est au neutre, votre modèle accélérera de 40%. Ce réglage étant linéaire, si la valeur du réglage est de 75%, les gaz de votre modèle seront à 30%. De même, une valeur de 50% correspond à des gaz de 20% et une valeur de 25% correspond à des gaz de 10%.

Un paramètre très important, c'est que dès que vous freinez, puis relâchez la gâchette au neutre, le maintien des gaz se désactive. Dans tous les cas nous vous déconseillons d'utiliser cette fonction en roulant, en effet, elle est seulement prévue pour vous aider à démarrer le moteur et à le faire chauffer.

10.9.3 Mixage des voies

Cette fonction vous permet de brancher un deuxième servo ou ESC sur la 3ème voie du récepteur, et suivre les mouvements de la 2ème voie. Le sens de rotation de la voie 2 et de la voie 3 peuvent être réglés indépendamment grâce au sous menu d'inversion des servos.

10.10 Chronomètre

Le chronomètre peut soit être réglé pour chronométrer de 0 à la valeur visée ou de la valeur visée à 0 (compte à rebours). Lorsqu'il est activé, le chrono se déclenche dès que vous appuyez sur la gâchette des gaz pour la première fois. Un « beep » vous informe lorsque le chronomètre atteint la valeur visée. Le « beep » est alors émit pendant 10 secondes avant de s'arrêter.

10.11 Type de batterie

Cette fonction nécessite l'utilisation de la télémétrie optionnelle ET1156 et ET1159.

LiPo – Utilisez la prise d'équilibrage qui correspond à votre batterie LiPo pour la relier au port « Vol » du module de télémétrie. Le système détermine alors automatiquement si vous utilisez un pack de batterie de 2, 3, 4, 5 ou 6 éléments, et des « beep » vont vous indiquer lorsque les éléments de la batterie descendent en dessous de 3.5V. Arrêtez alors de vous servir de votre modèle pour éviter d'abimer votre batterie et votre ESC.

4NiMh – Lorsque vous utilisez ce réglage, la télécommande va afficher la tension d'entrée du récepteur. Des « beep » vont vous indiquer lorsque la tension de la batterie d'alimentation du récepteur descend en dessous de 4.4V.

5NiMh - Lorsque vous utilisez ce réglage, la télécommande va afficher la tension d'entrée du récepteur. Des « beep » vont vous indiquer lorsque la tension de la batterie d'alimentation du récepteur descend en dessous de 5.5V.

10.12 Réinitialisation des paramètres d'usine

Cette option réinitialise tous les réglages par ceux par défaut et supprime tous les modèles stockés en mémoire. Assurez-vous que vous souhaitez bien tout supprimer avant d'utiliser cette fonction, sachant qu'ensuite les réglages ne peuvent plus être récupérés.

10.13 Ajustement des voies / Calibration

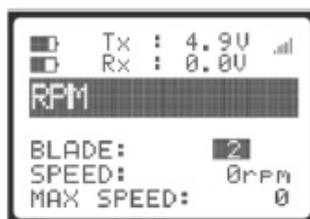
Avec le temps, la précision des potentiomètres utilisés dans la télécommande peut varier. La fonction de calibration permet de retrouver des valeurs correctes en prenant en compte ces écarts. Dans le menu sélectionnez « Calibration », puis appuyez sur la touche « Enter » et suivez les instructions à l'écran pour compléter la procédure de calibration.

10.14 Monitorer les voies

Cette fonction est utilisée afin de vérifier que les commandes fonctionnent correctement. Vous devriez voir des valeurs autour de 1500uS lorsque la commande des gaz et le volant sont en position neutre. Et des valeurs autour de 1000uS et 2000uS lorsque la commande des gaz et le volant sont en butée d'un côté ou de l'autre. Veuillez noter que si la valeur du Dual Rate de la direction est inférieure à 100%, le débattement s'en voit alors réduit. Dans le cas où les valeurs ne seraient pas dans les plages indiquées, vous devriez alors effectuer la calibration des voies en suivant les instructions dans le 10.13.

10.15 Capteur de vitesse

Cette fonction nécessite l'utilisation de la télémétrie optionnelle ET1156 et ET1158.



How to install.

light sensor



beam



Le capteur de lumière (light sensor) peut être utilisé afin d'afficher le rpm des roues. Montez le capteur comme montré ci-dessus et entrez le nombre de rayons que possède votre jante dans le réglage « Blade ». Le rpm actuel et le rpm maximal sont alors affichés à l'écran.

Pour calculer votre vitesse en km/h grâce au rpm des roues, il vous suffit d'effectuer l'opération :

KMH = 0.06 * (diamètre du pneu * 3.142) * rpm roue

MPH = KMH * 0.6214

11. Déclarations FCC

Cet équipement a été testé et respecte les normes de la classe B des appareils digitaux correspondant à la catégorie 15 des règles FCC. Ces règles sont prévues pour fournir une protection raisonnable contre les interférences qui peuvent être nocives en zones d'habitation. Cet équipement génère, utilise et émet de l'énergie sous forme de fréquence radio et, s'il n'est pas monté et utilisé en accord avec les instructions, peut entraîner des interférences nocives sur les communications radio. Comme les interférences peuvent intervenir dans n'importe quelle configuration. Si cet équipement émet des interférences nocives sur la réception radio ou télé, ce qui peut être déterminé en éteignant et en allumant, nous vous conseillons alors de résoudre ces interférences en suivant une ou plusieurs des mesures suivantes :

- Augmenter la distance entre vos équipements et le récepteur.
- Branchez vos équipements sur des prises différentes de celles du récepteur.
- Consultez votre revendeur ou demandez de l'aide à un technicien expérimenté dans le domaine des radios/TV.

Afin d'assurer que la conformité de ces règles soit respectée, tout changement ou modification n'étant pas explicitement approuvé par la partie responsable de ces termes annule la déclaration des termes de l'utilisateur.

Cet équipement est en accord avec la catégorie 15 des règles FCC. La manipulation est alors sujette aux deux conditions suivantes :

1. Cet équipement ne doit pas entraîner des interférences nocives.
2. Cet équipement doit accepter toute interférence reçue, ce qui inclut les interférences qui peuvent entraîner des manipulations non voulues

